

كلية التربية

الفرقة الثالثة عام - شعبة رياضيات

الفصل الدراسي الأول

2015م-2016م

تاريخ الامتحان: 2016/1/9

نموذج اجابة نصف ورقة

المادة: ديناميكا الجسم المتمايك (الجاسىء)

: / أحمد مصطفى عبدالباقي

المادة: ديناميكا الجسم المتمايك
الزمن: ساعة
الفرقة: الثالثة عام رياضيات
التاريخ: 2016 / 1 / 9 م

دور يناير 2016 م

جامعة بنها
كلية التربية
قسم الرياضيات

أجب عن الأسئلة الآتية:

السؤال الأول :

- (أ) عرف النحلة ثم استنتج متجه السرعة الزاوية لنحله متماثلة تدور حركة دورانية بحته حول سنها.
- (ب) استنتج متجه كمية الحركة الزاوية لجسم متمايك حول إحدى نقاطه الثابتة.

السؤال الثاني :

تتحرك صفيحة خفيفة مستطيلة الشكل $ABCD$ طولها يساوي $\sqrt{2}$ عرضها حول نقطة o في منتصف حافتها الطولية AD حركة دورانية بحته . إذا بدأت حركتها بسرعة زاوية Ω حول محور يقع في المستوى العمودي على مستوى الصفيحة ويصنع زاوية 30° مع مستوى الصفيحة . أثبت أن مركبة متجه السرعة الزاوية للصفيحة في اتجاه AD هي $(\sqrt{3} \Omega / 2) \tanh(\Omega t / 2)$ وأوجد المركبتين الأخرتين.

السؤال الثالث:

- (أ) عرف الجسم المتمايك وما هي انواع الحركة المختلفة له.
- (ب) جسيم كتلته m يتحرك علي السطح الداخلي لنصف قشرة كروية ملساء نصف قطرها a . فاذا كان أكبر وأقل عمق $\frac{1}{2}a, \frac{1}{4}a$. اثبت أن الضغط الواقع علي الجسيم من السطح الكروي هو $\frac{3}{2}mg(1 + \frac{2z}{a})$ حيث z هو عمق الجسيم من المركز.

انتهت الأسئلة،
متمنياً للجميع التوفيق والنجاح،
د. أحمد مصطفى

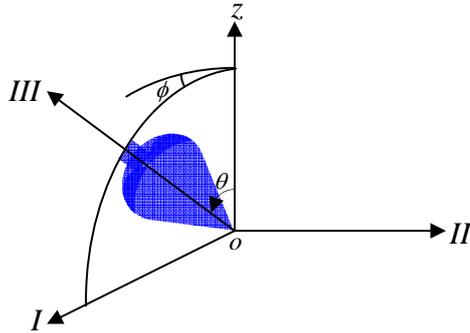
نموذج الاجابة

السؤال الاول

أ) النحلة هو جسم دوراني متمائل حول محوره الهندسي . يتحدد اتجاه النحلة في الفراغ متى علم اتجاه ثلاثة محاور متعامده مثبتة في النحلة وتدور معها.

ولايجاد متجه السرعة الزاوية

وسوف نستخدم مجموعة محاور الاسناد الآتية



النقطة o سن النحلة نقطة أصل ثابتة في الفراغ 0

المحور III : محور التماثل الهندسي للنحلة ومتجه الوحدة في اتجاهه $0\hat{e}_3$

المحور I : عمودي على المحور III ويقع في مستوى الزوال 0 ومتجه الوحدة في اتجاه هذا المحور وفي اتجاه

تزايد θ هو $0\hat{e}_1$

المحور II : هو المحور العمودي على مستوى الزوال (هذا المحور يقع بإستمرار في مستوى أفقي) ومتجه

الوحدة في اتجاه هذا المحور وفي اتجاه تزايد ϕ هو $0\hat{e}_2$

وهذا المحور هو The line of Nodes 0

مجموعة محاور الاسناد هذه هي مجموعة محاور رئيسيه للفضور للنحلة عند سنها o هذه المحاور غير مثبتة في

الفراغ حيث يتغير اتجاهها بتغير أي من الزاويتين θ أو ϕ هذه المحاور غير مثبتة في الجسم المتماثل (النحلة

(لأن النحلة يمكن أن تلف (تدور) حول محور تماثلها الهندسي مع ثبوت كل من الزاويتين ϕ, θ أي أن المحاور لا

تغير اتجاهها بدوران الجسم حول تماثله الهندسي 0 متجه السرعة الزاوية \underline{r} لمجموعة محاور الاسناد هو

$$\underline{r} = \underline{\theta} + \underline{\phi} = \dot{\theta}\hat{e}_2 + \dot{\phi}\hat{k}$$

حيث \hat{k} متجه الوحدة في الاتجاه الرأسي لأعلى

$$\underline{r} = -\dot{\phi}\sin\theta\hat{e}_1 + \dot{\theta}\hat{e}_2 + \dot{\phi}\cos\theta\hat{e}_3 \quad (i)$$

مجموعة المحاور المثبتة في النحلة والتي سيتحدد اتجاه النحلة متى حدد اتجاهها هي:

المجموعة $oxyz$ حيث o سن النحلة (نقطة الأصل) oz محور تماثل النحلة (ينطبق على المحور III) 0

المحوران ox, oy محوران متعامدان يقعان في المستوى العمودي على محور التماثل الهندسي للنحلة (يقعان في

نفس مستوى المحورين I, II) 0

الزاويتين ϕ, θ : تحددان المحور oz 0

الزاوية ψ : تحدد المحورين ox, oy في المستوى الثابت في النحلة بالنسبة لاتجاه معلوم في هذا المستوى 0

متجه السرعة الزاوية $\underline{\omega}$ للنحلة

$$\underline{\omega} = \underline{\dot{\theta}} + \underline{\dot{\phi}} + \underline{\dot{\psi}} = \underline{\dot{\theta}} + \underline{\dot{\psi}} = \underline{\dot{\theta}} + \underline{\dot{\psi}} e_3$$

أي أن

$$\underline{\omega} = -\dot{\phi} \sin \theta \hat{e}_1 + \dot{\theta} \hat{e}_2 + (\dot{\psi} + \dot{\phi} \cos \theta) \hat{e}_3 \quad (ii)$$

(ب)

من تعريف متجة السرعة الزاوية للجسم نجد أن

$$\underline{H}_0 = \sum_i \underline{r}_i \wedge m \underline{\dot{r}}_i$$

ولكن $\underline{\dot{r}}_i = \underline{\omega} \wedge \underline{r}_i$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \underline{H}_0 &= \sum_i \underline{r}_i \wedge m_i (\underline{\omega} \wedge \underline{r}_i) \\ &= \sum_i m_i r_i^2 \underline{\omega} - \sum_i m_i (r_i \cdot \underline{\omega}) \underline{r}_i \end{aligned} \quad (1)$$

وحيث أن

$$\underline{H}_0 = (H_x, H_y, H_z),$$

$$\underline{r}_i = (x_i, y_i, z_i),$$

$$\underline{\omega}_i = (\omega_x, \omega_y, \omega_z),$$

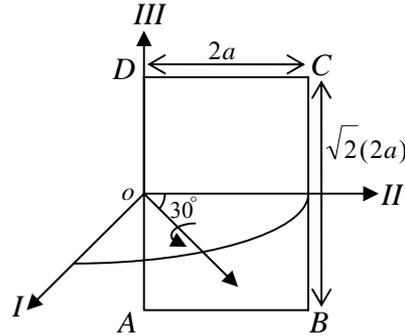
وبالتعويض في (1) نجد أن

$$\begin{pmatrix} H_x \\ H_y \\ H_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_x & -I_{xy} & -I_{xz} \\ -I_{yx} & I_y & -I_{yz} \\ -I_{zx} & -I_{zy} & I_z \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \omega_x \\ \omega_y \\ \omega_z \end{pmatrix}$$

وإذا كانت مجموعة المحاور OXYZ هي محاور رئيسية للجسم فإن المعادلة السابقة تؤول الي المعادلة الاتية

$$\underline{H}_0 = I_x \omega_x \underline{i} + I_y \omega_y \underline{j} + I_z \omega_z \underline{k}$$

السؤال الثاني:



بأخذ نقطة الدوران الثابتة o نقطة أصل 0 مجموعة المحاور هي المحوران II, III يقعان في مستوى الصفيحة كما هو مبين بالشكل ، المحور I عمودي على مستوى الصفيحة . هذه المحاور هي مجموعة محاور قصور ذاتي رئيسية للقصور عند o . هذه المجموعة مثبتته في الجسم .

نفرض أن كتلة الصفيحة m وعرضها $2a$ وطولها $2\sqrt{2}a$ بذلك يكون

$$I_1 = 2ma^2 \quad , \quad I_2 = \frac{1}{3}(2ma^2) \quad , \quad I_3 = \frac{4}{3}(ma^2)$$

بفرض أن $\underline{\omega} = (\omega_1, \omega_2, \omega_3)$ هو متجه السرعة الزاوية للصفيحة .

معادلات أويلر للحركة (الجسم خفيف)

$$I_1 \dot{\omega}_1 - (I_2 - I_3) \omega_2 \omega_3 = 0$$

$$I_2 \dot{\omega}_2 - (I_3 - I_1) \omega_3 \omega_1 = 0$$

$$I_3 \dot{\omega}_3 - (I_1 - I_2) \omega_1 \omega_2 = 0$$

بالتعويض عن قيم I_1, I_2, I_3 نحصل على

$$3\dot{\omega}_1 + \omega_2 \omega_3 = 0 \quad (1)$$

$$\dot{\omega}_2 + \omega_3 \omega_1 = 0 \quad (2)$$

$$\dot{\omega}_3 - \omega_1 \omega_2 = 0 \quad (3)$$

من (3) في (1) نجد أن

$$3\dot{\omega}_1\omega_1 + \dot{\omega}_3\omega_3 = 0$$

بإجراء التكامل على المعادلة الأخيرة واستخدام الشروط الابتدائية وهي عند $t = 0$ كانت $\underline{\omega} = \underline{r}$ حيث

$$\underline{r} = \left(\frac{r}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2}r, 0 \right) \text{ نحصل على}$$

$$3\omega_1^2 + \omega_3^2 = \frac{3r^2}{4}$$

$$\omega_1 = \sqrt{\frac{1}{3} \left(\frac{3r^2}{4} - \omega_3^2 \right)} \quad (4)$$

وكذلك من (2),(3) وإجراء التكامل واستخدام الشروط الابتدائية نجد ان

$$\omega_2^2 + \omega_3^2 = \frac{3r^2}{4}$$

$$\omega_2 = \sqrt{\frac{3r^2}{4} - \omega_3^2} \quad (5)$$

من (3),(4),(5) نحصل على

$$\dot{\omega}_3 = \sqrt{\frac{1}{3} \left(\frac{3r^2}{4} - \omega_3^2 \right)}$$

$$\int_0^{\omega_3} \frac{d\omega_3}{\frac{3r^2}{4} - \omega_3^2} = \sqrt{\frac{1}{3}} \int_0^t dt$$

$$\frac{2}{\sqrt{3}r} \tanh^{-1} \frac{2\omega_3}{\sqrt{3}r} = \sqrt{\frac{1}{3}} t$$

ومنها

$$\omega_3 = \frac{\sqrt{3}r}{2} \tanh\left(\frac{rt}{2}\right) \quad (6)$$

من (6),(4) نحصل على

$$\omega_1 = \frac{r}{2} \operatorname{sech}\left(\frac{rt}{2}\right) \quad (7)$$

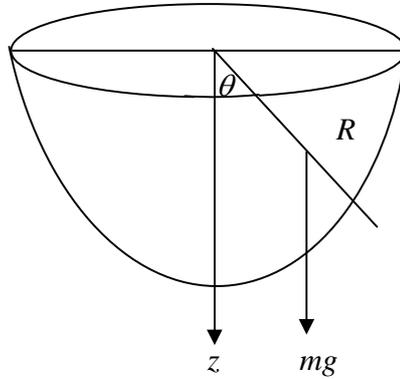
من (5),(6)

$$\omega_2 = \frac{\sqrt{3} r}{2} \operatorname{sech}\left(\frac{rt}{2}\right) \quad (8)$$

السؤال الثالث:

(أ) يعرف الجسم المتناسك بأنه تجمع من النقط المادية تظل المسافة بين أي نقطتين ثابتة خلال دراسة حركته مهما كانت القوى المؤثرة عليه

(ب)



معادلات الحركة للجسيم هي

$$m[a(\ddot{\theta} + \dot{\phi}^2 \sin^2 \theta)] = R - mg \cos \theta \quad (1)$$

$$m[a(\ddot{\theta} - \dot{\phi}^2 \sin \theta \cos \theta)] = -mg \sin \theta \quad (2)$$

$$\frac{d}{dt}[a^2 \sin^2 \theta \dot{\phi}] = 0 \quad (3)$$

بتكامل المعادلة (3) نحصل علي

$$a^2 \sin^2 \theta \dot{\phi} = A \quad (4)$$

وباستخدام المعادلة (4) في المعادلة (2) وبالتكامل نحصل علي

$$\frac{1}{2} a \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} \frac{A^2}{a^3 \sin^2 \theta} = g \cos \theta + B \quad (5)$$

ومن الشروط الابتدائية للمسألة

$$\cos \theta = \frac{1}{4}, \quad \dot{\theta} = 0$$

$$\cos \theta = \frac{1}{2}, \quad \dot{\theta} = 0$$

$$\therefore \frac{2 A^2}{3 a^3} = \frac{g}{2} + B$$

$$\frac{8 A^2}{15 a^3} = \frac{g}{4} + B$$

$$A = \sqrt{\frac{15}{8} g a^3}, \quad B = \frac{3}{4} g$$

وبحل المعادلتين السابقتين نحصل علي

وبالتعويض عن قيم A, B في المعادلة (5) نجد أن

$$a \dot{\theta}^2 = \frac{g}{2} \left[3 + 4 \cos \theta - \frac{15}{4 \sin^2 \theta} \right]$$

$$\therefore aR = mg \cos \theta + m \left[ag \left(\frac{3}{2} + 2 \cos \theta - \frac{15}{8 \sin^2 \theta} \right) + \frac{15ga}{8 \sin^2 \theta} \right]$$

$$= mga \cos \theta + mga \left(2 \cos \theta + \frac{3}{2} \right)$$

$$= 3mgz + \frac{3}{2} mga$$

$$\therefore R = \frac{3}{2} mg \left(1 + \frac{2z}{a} \right)$$

Dr. Ahmed Mostafa